PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

05-005430

(43)Date of publication of application: 14.01.1993

(51)Int.CI.

F02D 13/02 F01L 1/34 F01L 13/00 F01M 11/02 F02D 11/06

(21)Application number: 03-113273

(71)Applicant: NIPPONDENSO CO LTD

TOYOTA MOTOR CORP

(22)Date of filing:

17.05.1991

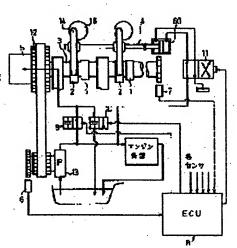
(72)Inventor: ADACHI MICHIO

OBATA HARUMASA

(54) VALVE TIMING REGULATING DEVICE FOR INTERNAL COMBUSTION ENGINE

(57) Abstract:

PURPOSE: To achieve improvement of output and a fuel consumption for a valve timing regulating device by reducing a pumping loss at the time of low rotation speed with a light load and contriving optimum valve timing in a wide range of operation. CONSTITUTION: A device 5 varying a phase of a cam shaft 3 of an intake valve relative to a crankshaft is provided, the cam shaft 3 is provided with a cam 1 and cam 2 which are changed over by moving a rocker arm 14 with a hydraulic cylinder 60. The cam 2 of which valve opening period is shorter than that of the cam 1 has a cam profile of a large valve lift. Intake valve closing timing is delayed by using the cam 1 to reduce a pumping loss at the time of low revolution speed with a light load. The valve closing timing is advanced with increase of the load, but in the case that the revolution speed is lower than a specific value, a changeover from the cam 1 to the cam 2 is made to lessen valve overlap when the valve closing timing is lead-angled from a fixed value.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

29.10.1996

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3192675

[Date of registration]

25.05.2001

[Number of appeal against examiner's decision of

rejection]
[Date of requesting appeal against examiner's decision of

rejection]

25.05.2004

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

(19) 日本国特許庁 (JP)

(12)公開特許公報 (A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-5430

(43) 公開日 平成5年(1993) 1月14日

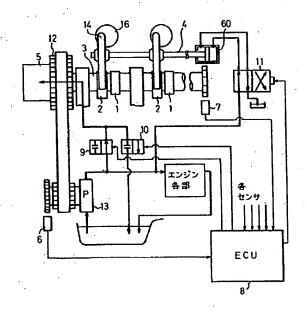
(51) Int. Cl. 5	識別記号	庁内整理番号		FΙ		技術表示箇所
F02D 13/02	G	7367-3G			•	
F01L 1/34	С	6965-3G				
13/00	301 G	7114-3G			٠,	
FOIN 11/02		8109-3G				
F02D 11/06	. 2	9038-3G				
		·	審査	請求	未請求	請求項の数1 (全7頁) 最終頁に続く
(21) 出願番号	特願平3-113273			(71)	出願人	000004260
						日本電装株式会社
(22) 出願日	平成3年(1991)5	月17日	.			愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地
		•		(71)	出願人	000003207
						トヨタ自動車株式会社
			1			愛知県豊田市トヨタ町1番地
			1	(72)	発明者	安達 美智雄
						愛知県刈谷市昭和町1丁目1番地 日本電
						装株式会社内
	,		}	(72)	発明者	小幡 治征
						愛知県豊田市トヨタ町1番地 トヨタ自動
	•					車株式会社内
	•	· .	-	(74)	代理人	弁理士 青木 朗 (外4名)
						*

(54) 【発明の名称】内燃機関のバルブタイミング調節装置

(57) 【要約】

【目的】 本発明は内燃機関のバルブタイミング調節装置に関し、詳細には低負荷低回転時におけるポンピングロスの低減と広い運転範囲でのバルブタイミング最適化を図ることにより出力と燃費向上とを達成できるバルブタイミング調節装置を提供することを目的とする。

【構成】 吸気弁のカム軸3のクランク軸に対する位相を変化させる装置5を設け、カム軸3にはカム1とカム2を設け油圧シリンダ60によりロッカアーム14を移動させてカム1とカム2の切換を行う。カム2はカム1に較べて開弁期間が短く、バルブリフトが大きいカムプロファイルを有している。低回転低負荷時にはカム1を使用して吸気弁閉弁タイミングを遅延させてポンピングロスを低減する。負荷が増大するとそれにつれて閉弁タイミングを進めるが、回転数が所定値以下の場合には、閉弁タイミングが一定値より進角した場合にカム1からカム2に切換え、バルブオーバラップを少なくする。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 吸気弁の閉弁時期を変化させる手段を備え、機関低負荷時には吸気弁閉弁時期を遅角して気筒のポンピングロスを低減し、負荷の増大と共に吸気弁閉弁時期を進角させて気筒の吸気体積効率を向上させるようにした内燃機関のパルプタイミング調節装置において、吸気弁のパルプリフトを少なくとも同等以上に保持しながら吸気弁の開弁期間を短縮する手段を設け、機関回転数が所定値より低く、かつ吸気弁閉弁時期が所定時期より早い条件下で吸気弁開弁期間を短縮するようにしたこ 10とを特徴とする内燃機関のパルプタイミング調節装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は内燃機関のバルブタイミング調節装置に関し、詳細には、低負荷低回転時におけるポンピングロスの低減と広い運転条件下でのバルブタイミングの最適化とを図ることができる内燃機関のバルブタイミング調節装置に関する。

[0002]

【従来の技術】吸気管にスロットル弁を有する内燃機関 20 では、機関低負荷時にはスロットル弁が略全閉とされる ためスロットル弁下流側の圧力が大きな負圧になる。こ のため、気筒の吸気行程ではピストンはこの負圧に抗し て作動することになり余分な出力損失、いわゆるポンピ ングロスが生じ、燃費悪化の原因の一つとなっている。 【0003】このポンピングロスを低減するためには、 吸気弁の閉弁時期を可変化する手段を設け、機関低負荷 低回転時にスロットル弁開度は大きく保持したままで、 吸気弁の閉弁時期を吸気行程のピストン下死点より大き く遅延させる方法が有効である。すなわち、吸気弁閉弁 30 遅延を行うことにより一旦気筒内に吸入された空気はビ ストン上昇と共に吸気管内に吐出されることになり吸気 弁閉弁時期を変えることによって吸入空気量を増減する ことができる。この場合、スロットル弁開度は大きく保 持されており、上記吸入、吐出は略大気圧で行われるた めピストンの作動抵抗が減り、ポンピングロスが低減す

【0004】ところで上記の吸気弁閉弁遅延を行った場合、吸気行程下死点後のピストン上昇行程においては吸気弁を早く閉じる程気筒内に留まる新気の量は多くなる。従ってスロットル開度により機関負荷を制御する代わりに吸気弁閉弁時期を変化させることにより機関負荷を制御することができる。

【0005】この種のバルブタイミング調節装置の例としては例えば特開昭61-145310 号公報に記載されたものがある。同公報の装置では吸気弁駆動用のカムシャフトの一端にヘリカルスプラインを介して円筒状の位相制御部材を装着し、更に位相制御部材の外側に上記と逆方向のねじれを有するヘリカルスプラインを介してタイミングブーリを取着している。タイミングブーリをクランク

軸からベルト、チェーン等により駆動するとタイミングプーリと位相制御部材及び位相制御部材とカムシャフトとの間のヘリカルスプラインの噛合によりカムシャフトがクランク軸に同期して回転される。また、前記位相制御部材をカムシャフト軸線方向に移動させるとカムシャフトとタイミングプーリはそれぞれ位相制御部材との間のヘリカルスプラインに噛合したままぞの歯すじに沿ってすべり位相制御部材に対して互いに逆方向に回転する。従って吸気弁のバルプタイミングを運転中に変更することが可能になり、低負荷低回転時において吸気弁の閉弁時期を任意に設定することができる。

9

【0006】上記のようにカムシャフトの位相を変えて 吸気弁の閉弁時期制御を行う場合吸気弁の開弁期間自体 は変化しない。このため、負荷の増大と共に吸気弁閉弁 時期を進角させて行くと吸気弁開弁時期も同時に進角することになる。従ってある角度以上進角を行うと吸気弁と排気弁とのバルブオーバラップが増大する問題が生じてしまう。低回転時にバルブオーバラップが増大すると 排気ガスの吹き返しにより吸気体積効率が低下する他、内部EGR の増大等が生じ、出力の低下や燃焼状態が悪化する問題が生じる。

【0007】前記特開昭61-145310 号公報の装置では吸気弁の開弁期間を変更することによりこの問題を解決している。すなわち、同公報の装置では、カムシャフトからロッカーアームを用いて吸気弁を押動するようにして、ロッカアームの湾曲形成した背面を揺動自由に設けたレバーに支点接触させるようにしている。レバーを揺動させることによりレバーとロッカアームの接触位置が変化し、ロッカアームの支点位置が変わるため吸気弁の開弁期間を変化させることができる。吸気弁閉弁時期を進角させる際に上記装置を用いて吸気弁開弁期間を短縮することによりバルブオーバラップが過大になることが防止される。

【0008】特開平1-134013 号公報には別のバルブタ イミング調節装置が開示されている。同公報の装置も上 記特開昭61-145310 号公報と同様な手段を用いてタイミ ングプーリとカムシャフトの回転位相を変化させている が吸気弁の開弁期間の調節を異なる方法で行っている。 すなわち、同公報の装置ではロッカアームを介さずカム シャフトのカムで吸気弁駆動用のピストンを押圧するよ うにしている。このピストンは油圧室の一端に設けられ ており油圧室他端には吸気弁を押動するピストンが設け られている。カムにより駆動用ピストンが押動される と、油圧室に充満した油を介して他端のピストンも押動 され吸気弁が開弁する。同公報の装置ではこの油圧室の 圧力を抜く逃がし弁を設け、油圧を逃がすタイミングを 制御することにより吸気弁の開弁期間を調節している。 すなわち、吸気弁の押動開始後逃がし弁を早く開弁する 程吸気弁の開弁期間が短縮されるのである。これにより 前記特開昭61-145310 号公報の装置と同様に低回転時の

อบ

バルブオーバラップを小さくすることが可能となっている。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】ところが上記の従来技術においてはいずれも吸気弁の開弁期間を短縮すると同時にパルブリフトも減少してしまう問題が生じる。すなわち特開昭61-145310 号公報の装置も、特開平1-134013 号公報の装置もカム軸のカムプロファイルは一定でありカムプロファイルの一部分のみを使用して開弁動作を行わせるようにすることで開弁期間の短縮を行っている。【0010】しかし、吸気弁の開弁期間の短縮は負荷の増大に伴って行うものであるから、本来は開弁期間が短縮された分だけパルブリフトを大きくして吸入空気量を確保しなければならないのに対し、上記従来技術では開弁期間とパルブリフトとが両方とも減少する結果になっている。このため上記従来技術では高負荷時に吸入空気

量が低下して充分な出力が得られない問題が生じる恐れ

がある。本発明は、上記課題を解決し低負荷時のボンビ

とのできる内燃機関のバルプタイミング調節装置を提供

ングロスの低減と高負荷時の出力確保との両方を図るこ 20

[0011]

することを目的としている。

【課題を解決するための手段】本発明によれば、吸気弁の閉弁時期を変化させる手段を備え、機関低負荷時には吸気弁閉弁時期を遅角して気筒のポンピングロスを低減し、負荷の増大と共に吸気弁閉弁時期を進角させて気筒の吸気体積効率を向上させるようにした内燃機関のバルブタイミング調節装置において、吸気弁のパルブリフトを少なくとも同等以上に保持しながら吸気弁の開弁期間を短縮する手段を設け、機関回転数が所定値より低く、かつ吸気弁閉弁時期が所定時期より早い条件下で吸気弁開弁期間を短縮するようにしたことを特徴とする内燃機関のバルブタイミング調節装置が提供される。

[0012]

【作用】低回転低負荷時には吸気弁閉弁時期が吸気行程下死点位置より大幅に遅延されポンピングロスの低減が図られる。吸気弁閉弁時期は負荷の増大とともに進角され気筒に吸入される吸気量が増大する。しかし、吸気弁開閉時期の進角により吸気弁開弁時期も早まり排気弁とのバルブオーバラップが増大するため機関低回転時では吸気体積効率が低下する。

【0013】これを防止するため、機関回転数が所定値以下(低回転)で進角が所定値以上の場合には吸気弁の開弁期間を短縮してオーバラップを少なくする。但し、この際パルブリフトは同等或いはそれ以上になるように保持し、開弁期間の短縮による吸気量減少を防止する。また高回転高負荷運転においては排気脈動による吸い出し効果があり、バルブオーバラップが大きい方が体積効率が向上するため、機関回転数が所定値以上では吸気弁 50

開弁期間の短縮は行わない。

[0014]

【実施例】図1に本発明のバルプタイミング調節装置の実施例の構成を示す。本実施例では吸気弁の遅角制御装置5としては特開昭61-279713 号公報に開示されたものと同様の装置が用いられ、タイミングプーリ12とカムシャフト3との間の位相を変更するようになっている。【0015】また、パルブリフトを変えずに吸気弁の開弁期間のみを変更するため本実施例ではカムシャフト3

【0015】また、バルブリフトを変えずに吸気弁の開 弁期間のみを変更するため本実施例ではカムシャフト3 に各吸気弁毎に2種類のカム1、2が設けられており、 ロッカアーム14をカムシャフト3に平行に移動させて カム1又はカム2と係合させることにより吸気弁の開弁 期間を変更するようになっている。この方式のカム切換 機構は特開昭57-179314号公報に開示されている。本実 施例ではカム1は吸気弁開弁期間を長くするカムプロフ ァイルを有しており、カム2は開弁期間を短くするよう なプロファイルを有している。

【0016】図2はそれぞれのカム1、2による吸気弁の開弁特性を示しており、I はカム1による特性、IIはカム2による特性を示している。カム1とカム2は吸気弁の閉弁時期が一致するように配置され、カム2によるパルブリフトはカム1による場合より大きくなるようにカムプロファイルが設定されている。図1に6で示したのはクランク位相を検出するクランク角センサ、7はカム軸位相を検出するカム角センサである。

【0017】本実施例ではクランク軸駆動の潤滑油ポンプ13が設けられており、エンジン各部分に潤滑油を供給すると共に油圧切換弁(OSV)9~11を介して吸気弁遅角制御装置5及びロッカアーム14の移動機構の油圧シリンダ60に圧力油を供給している。

【0018】また、8で示すのはエンジンの燃料噴射や点火時期制御等の基本制御を行う電子制御装置(ECU)である。 ECU 8 はディジタルコンピュータから構成され、上記エンジンの基本制御以外に本発明のバルブタイミング制御を行っている。この目的で ECU 8 にはクランク角センサ6、カム角センサ7の出力が入力されている他、エンジンの吸入空気量や冷却水温等の基本制御に必要なパラメータが各種センサ(図示せず)から入力している。また ECU 8 は OSV 9~11のアクチュエータに図示しない駆動回路を介して接続され OSV 9~ OSV 11の切換を制御している。

【0019】図3は本実施例で使用する前述の特開昭1-279713 号公報の吸気弁遅角制御装置5の構造を示す断面図である。図において21はカム軸3に同心に固定され一体に回転するスリーブ、23はタイミングプーリ12と一体に回転する円筒形ハウジング、25は円筒状のピストンである。ピストン25はその外周面と内周面とにヘリカルスプライン27aはハウジング23内周面に形成されたヘリカルスプライン27bと、またヘリカルスプライン27bと、またヘリカルスプライン27bと、またヘリカルスプライン27bと、またヘリカルスプライン27bと、またヘリカルス

プライン29 a はスリーブ21外周面に形成されたヘリカルスプライン29 b とそれぞれ噛合している。従ってタイミングプーリ12の回転はハウジング23、スプライン27 b、27 a、ピストン25、スプライン29 a、29 b 及びスリーブ21を介してカムシャフト3に伝達され、タイミングプーリ12とカムシャフト3とは一体に回転す

【0020】円筒状ピストン25の軸端側端面とハウジング23との間には環状の油圧室31が形成されており、この油圧室31はカムシャフト内に形成される油圧 10通路33を介して図1の油圧切換弁0SV9、0SV10に接続されている。0SV9は油ポンプ13から油圧室31への油の供給を制御し、0SV10は油圧室31からドレーンへの油の排出を制御している。また図3に35で示すのはピストン25を油圧室31側に押圧付勢する圧縮ばねである。

【0021】OSV9を開(ON) にして OSV10を閉(OFF) にするとポンプ13からの圧力油は OSV9、油圧通路 33を介して油圧室31に供給され、ピストン25はば ね35を圧縮しながら図の右方向に移動する。ピストン 20 25が軸方向に移動するとハウジング23とスリーブ2 1はそれぞれピストン25に対してヘリカルスプライン 27a, bと29a, bの歯すじに沿って相対的に回転する ためプーリ12とカムシャフト3の位相が変化する。こ の状態で OSV 9 と OSV 1 0 の両方をOFF にするとピスト ン25の位置は一定に保持されるため、所定の位相が保 than the contraction of the con にすればピストン25は圧縮ばね35に押されて図の左 方向に移動し、油圧室31内の油が OSV10を通って排 出される。従って ECU8によりクランク角センサ6とカ 30 ム角センサ7との出力を基に OSV 9, OSV 10を切換制 御することにより所望の吸気弁閉弁時期を得ることがで、 きる。

【0022】次に図4に本実施例のカム切換機構を示す。この機構は特開昭57-179314号公報に記載されたものと同様の構成であり、図において41はカムシャフト3に平行に延設された中空のロッカシャフトである。ロッカアーム14はブッシュ43を介してロッカシャフト41に取付けられている。ブッシュ43はロッカシャフト41に対して回動及び軸方向に摺動可能に取付けられ40でいる。ロッカアーム14はカム1又は2と摺接するカムフォロワ45を備え、カム1、2の回転と共にロッカシャフト41回りを揺動し他端側で吸気弁のバルブリフタ16を押圧し吸気弁の開閉を行う。

【0023】ロッカシャフト41内には軸方向に摺動可能なシャフト49が挿通されている。ブッシュ43にはピン51が固定されており、ピン51はその先端がシャフト49周面に接し、軸方向に摺動可能となっている。またシャフト49のピン51の両側部分には、シャフト49に固定されたリング53a、53bとピン51との間に 50

それぞれ圧縮ばね55a, 55bが装着されている。すなわちシャフト49が図の左右方向に移動すると、その動きは圧縮ばね55a又は55bを介してピン51に伝達され、ブッシュ43をロッカシャフト41の軸線に沿って移動させることになる。

6

【0024】図に57で示したのはブッシュ43の位置 決めを行うラチェット装置であり、ブッシュ内部に設けられたスプリングにより鋼球をロッカシャフト41外周 面に押圧し、外周面所定位置に設けられた円周溝に合させて位置決めする構造になっている。ラチェット57の位置決め用円周溝はカムフォロワー45がカム1と摺接する位置、及びカム2と摺接する位置の2個所に設けられている。シャフト49の一端には油圧シリンダ60が設けられており、シャフト49に連結されたピストン61両側の油圧室60a,60bに圧力油を導入することによりシャフト49の移動を行う。油圧室60a,60bは0 SV11に接続されており OSV11の切換により油圧を60a又は60bに切替導入することができるようになっている。

【0025】いま、OSV11から切換えられてシャフト49が一方に移動すると移動開始後しばらくはラチェット57により位置決めされているためブッシュ43は移動しない。従ってピン51とリング53a又は53bとの間でばね55a又は55bが圧縮されることになる。シャフト49が移動を続けこの圧縮ばねによる押圧力がラチェット57の保持力より大きくなるとラチェット57の網球は一方の円周溝から外れ、ブッシュ43はばねの力に押されて他のラチェット用円周溝位置まで急速に移動する。従ってロッカアーム14はカム1、2の一方から他方へ瞬時に移動し、カム切換が即座に完了する。(なお、ラチェット57が外れてもロッカアーム14がカム1、2の共通するベース円上でしか移動しないようにする安全機構(図示せず)が設けられている。)

【0026】次に図5を用いて本実施例のバルブタイミング設定について説明する。図5は排気弁(EX)及び吸気弁(IN)のバルブリフト(縦軸)及びバルブタイミングを示したものである。図5の曲線Aは低負荷時の吸気弁のバルブタイミングを示している。低負荷時にはロッカアーム14(図4)はカム1と係合しており遅角調節装置5(図1)は吸気弁の開閉タイミングを遅らせるため、吸気弁は吸気行程の途中から開弁し、下死点(BDC)後の圧縮行程後期になってから閉弁する。

【0027】図5 Ta はこのときの吸気弁閉弁時期(クランク角)を示す。従ってこの状態ではBDC から Ta までの行程(図5,区間 I)では一旦気筒内に吸込んだ吸気を吸気管内に逆流させていることになるが、これにより吸気絞りを行わずに吸気量を調節できるためポンピングロスが低減される。次に図5の曲線Bはこの状態から負荷が増大して吸気弁閉弁時期がTc まで進角した状態を示す。

【0028】閉弁時期が進角した結果、吸気管内に逆流 する空気量(図5,区間II)が減少するため、気筒内に 残留する吸気量が増加し、出力が増大する。しかし、こ、 の状態では吸気弁の進角により排気弁とのオーバラップ 領域も拡大してしまっており、(図5、区間]]])、低速 運転の場合には内部EGR の増大により燃焼不安定や出力 の低下が生じる。このため、本実施例では機関回転数が、 所定値以下で吸気弁閉弁時期が所定値 Tc より進角され た場合には、カム1からカム2への切換を行い曲線Cの 吸気弁開弁特性に変更する。曲線 C の特性に切換えるこ 10 とにより吸気弁開弁期間は短縮され、バルブオーバラッ プを減少させることができる(図5.区間IV)。これに より低速運転時の出力向上と燃焼安定性の確保を図るこ とができる。なお、高回転高負荷の条件下ではバルブオ ーパラップは大きい方が好ましいのでカム2への切換は 行わない.

【0029】次に図6に ECU8による本発明のバルブタイミング制御動作の実施例のフローチャートを示す。本ルーチンは一定時間毎(例えば16ミリ秒毎)の繰返しルーチンとして実行される。図6においてルーチンがス 20タートするとステップ100 ではエンジン回転数N、エンジン負荷、現在の吸気弁の閉弁時期(クランク角) Tが算出される。ここでエンジン回転数Nはクランク角センサ6の出力から、閉弁時期Tはクランク角センサ6及びカム角センサ7の出力からそれぞれ算出される。またエンジン負荷を表わすパラメータとしてはエンジン1回転当たりの吸入空気量Q/Nが用いられる。

【0030】次にステップ105 ではエンジン負荷Q/N から図7の関係を用いて吸気弁の目標閉弁時期To を算 出する。図7を参照すると目標閉弁時期To は極低負荷 30 では遅延設定され (クランク角To が大)、負荷が増大 するにつれて進角設定(Toが小)される。次にステッ ブ110 では現在のエンジン回転数が所定値Nc より低い か否かが判定され、エンジン回転数が高い場合 (N≥N c)にはステップ125 に進み OSV 1 1 を切換えてカム 1 を 選択し、開弁時期の短縮は行わない。エンジンが高回転 であれば負荷が増大してオーバラップが増加しても出力。 の低下は生じないからである。エンジン回転数NがNc より低い場合、次にステップ115 で現在の閉弁時期Tが 所定値Tc 以下 (Tc より進角側) か否かを判定し、T. 40 c より遅角側であればステップ125 に進みカム1を選択 し、Tc より進角側であればステップ120 に進み OSV1 1を切換えてカム2を選択する。次いでステップ130 か らステップ140 を実行しステップ105 で目標閉弁時期に なるように OSV9, OSV10を操作してルーチンを終了

する。

【0031】なお、本実施例では吸気弁の遅角制御装置と吸気弁の開弁期間短縮を行う機構について一例を示したが、これらの装置、機構は本実施例で示す形のものに限定されるわけではない。特に開弁期間短縮のための機構としてはパルブリフトの減少を伴わないものであれば種々の形のものが変えられ、例えば開弁時期をわずかにずらした2つの吸気弁を用いて、一方の弁を休止、又は作動させる機構を設け、全体としてバルブリフトを減少せずに開弁期間を短縮するような機構を採用することができる。

[0032]

【発明の効果】本発明によれば、低回転低負荷運転時に 吸気弁閉弁時期遅延を行うエンジンで、低回転高負荷時 にはパルプリフトの減少を伴わずに吸気弁開弁期間を短 縮するようにしたことにより出力低下を防止し、広い運 転範囲で燃費の向上と出力の増大を得ることができる。

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明のバルブタイミング調節装置の実施例を示す略示図である。

【図2】図1の実施例の吸気弁開度特性を説明する図である。

【図3】図1の実施例に用いる吸気弁遅角制御装置を示す断面図である。

【図4】図1の実施例に用いるカム切換機構を示す略示断面図である。

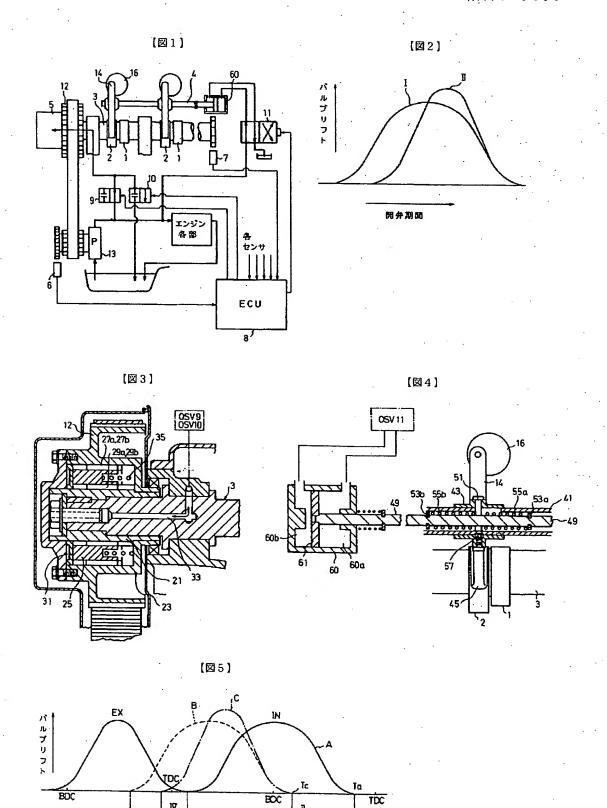
【図5】図1の実施例のバルブタイミング制御を説明する図である。

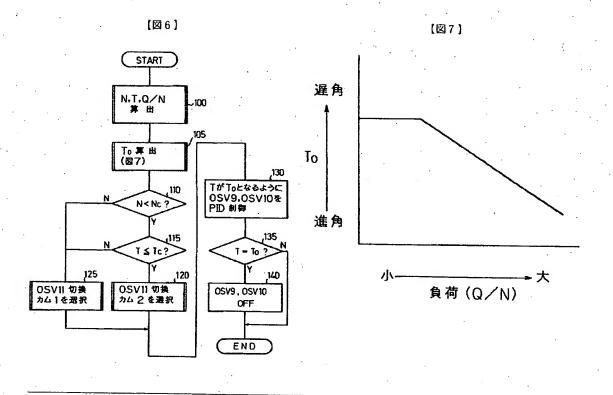
【図6】本発明のバルブタイミング調節装置の制御動作の実施例を示すフローチャートである。

【図7】図6の実施例におけるエンジン負荷と吸気弁閉 弁時期との関係を示す図である。

【符号の説明】

- 1, 2…カム
- 3…カムシャフト
- 5 …吸気弁遅角制御装置
- 6…クランク角センサ
- 7…カム角センサ
- 8…電子制御装置 (ECU)
- 9, 10, 11…油圧切換弁 (OSV)
- 12…タイミングブーリ
- 13…油ポンプ
- 14…ロッカアーム
- 16…パルプリフタ





フロントページの続き

(51) Int. C1. 5 F 0 2 D 13/02

識別記号 庁内整理番号 H 7367-3G FI

技術表示箇所